

Laplacian の高次差分近似

Poisson の方程式

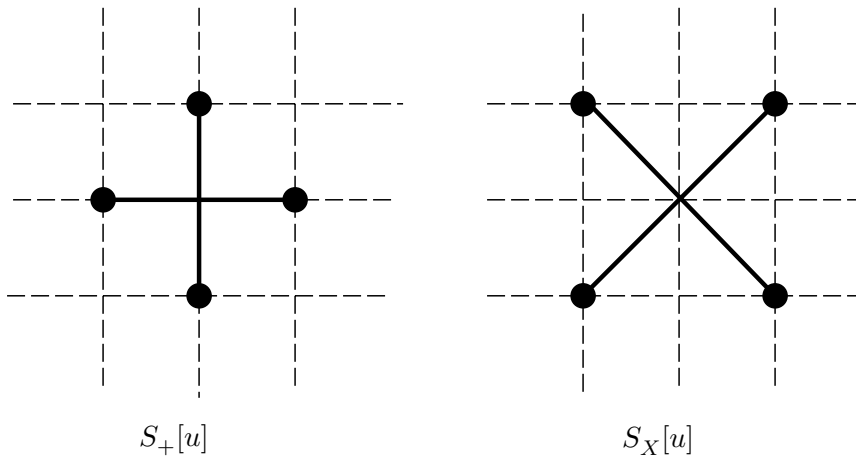
$$\Delta u = -f \quad (1)$$

を解くための高精度の差分公式を考える。ここで、

$$\Delta u = \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2}$$

と表す。まず、 $\Delta x = \Delta y = h$ とし、 $u_{i,j}$ を $u(ih, jh)$ の近似とし、点 (ih, jh) を中心とした以下のような和を考える。

$$\begin{aligned} S_+[u] &:= u_{i+1,j} + u_{i-1,j} + u_{i,j+1} + u_{i,j-1} \\ S_X[u] &:= u_{i-1,j+1} + u_{i-1,j-1} + u_{i+1,j-1} + u_{i+1,j+1} \end{aligned} \quad (2)$$



この 2 つの和は、Taylor 展開より

$$\begin{aligned} S_+[u] &= 4u_{i,j} + h^2(u_{xx} + u_{yy}) + \frac{h^4}{12}(u_{xxxx} + u_{yyyy}) + O(h^6) \\ S_X[u] &= 4u_{i,j} + 2h^2(u_{xx} + u_{yy}) + \frac{h^4}{6}(u_{xxxx} + 6u_{xxyy} + u_{yyyy}) + O(h^6) \end{aligned} \quad (3)$$

となる。ここで u_{xx}, u_{yy} などは点 (ih, jh) におけるものである。次に、 $T := 4S_+[u] + S_X[u] - 20u_{i,j}$ を計算すると

$$\begin{aligned} T &= 6h^2\Delta u + \frac{h^4}{2}(u_{xxxx} + 2u_{xxyy} + u_{yyyy}) + O(h^6) \\ &= 6h^2\Delta u + \frac{h^4}{2}\Delta(\Delta u) + O(h^6) \\ &= 6h^2\Delta u - \frac{h^4}{2}\Delta f + O(h^6) \end{aligned} \quad (4)$$

を得る。よって

$$\Delta u = \frac{T}{6h^2} + \frac{h^2}{12}\Delta f + O(h^4) \quad (5)$$

を得る。ここで、上の式に

$$\Delta f = \frac{1}{h^2} (-4 f_{i,j} + S_+[f]) + O(h^2) \quad (6)$$

を代入すると

$$\Delta u = \frac{T}{6h^2} + \frac{-4 f_{i,j} + S_+[f]}{12} + O(h^4) \quad (7)$$

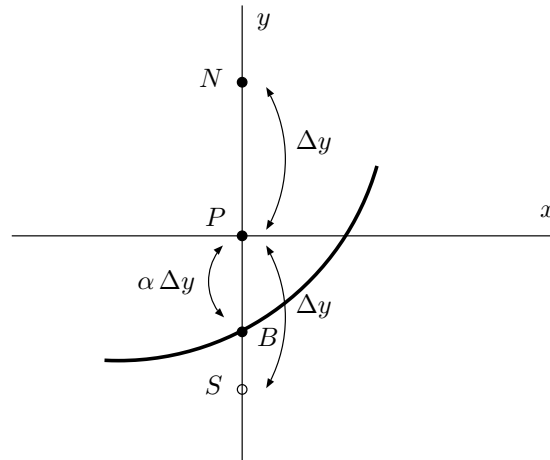
となり、 Δu の 4 次精度の近似を得る。

参考文献

[1] 数値計算の基礎，藤野清次，サイエンス社，1998.

曲がった境界の扱い方

図のように並んだ 4 点 N, P, B, S があり，これらのうち，格子上の点 N, P と，(格子上にない) 境界上の B 点で関数 $u(y)$ の値が既知とする。このとき，これら不等間隔に並んだ点での関数値から P 点での 2 階偏導関数 $u_{yy}(y)$ を推定する問題を考える。



まず，値のわからない S 点での関数値を推定する。3 点 N, P, B での $u(y)$ の値をそれぞれ u_N, u_P, u_B とする。この 3 点でこれらの値を取る 2 次式を $f(y)$ で表すと， $f(y)$ は Lagrange の補間公式より

$$f(y) = \frac{(y - y_P)(y - y_B)}{(y_N - y_P)(y_N - y_B)} u_N + \frac{(y - y_N)(y - y_B)}{(y_P - y_N)(y_P - y_B)} u_P + \frac{(y - y_P)(y - y_N)}{(y_B - y_P)(y_B - y_N)} u_B \quad (8)$$

で与えられる。ここで

$$y_N = y_P + \Delta y, \quad y_S = y_P - \Delta y, \quad y_B = y_P - \alpha \Delta y$$

とおく。また直線上の任意の点 y を

$$y = y_P + t \Delta y$$

で表す。これらを式 (8) に代入すると

$$f(y) = \frac{t(t+\alpha)}{(1+\alpha)} u_N - \frac{(t-1)(t+\alpha)}{\alpha} u_P + \frac{t(t-1)}{\alpha(1+\alpha)} u_B \quad (9)$$

が得られる。 $u_S = f(y_S)$ と近似すると

$$\begin{aligned} u_S &= -\frac{\alpha-1}{\alpha+1} u_N + \frac{2(\alpha-1)}{\alpha} u_P + \frac{2}{\alpha(1+\alpha)} u_B \\ &= \frac{1}{\alpha(\alpha+1)} \{ \alpha(1-\alpha) u_N + 2u_B + 2(\alpha^2-1) u_P \} \end{aligned} \quad (10)$$

が得られる。こうして求めた u_S と既知の u_P, u_N より P での 2 階偏導関数 $u_{yy}|_P$ を近似すると

$$\begin{aligned} u_{yy}|_P &\simeq \frac{1}{\Delta y^2} (u_N - 2u_P + u_S) \\ &= \frac{1}{\Delta y^2} \{ 2\alpha u_N - 2(1+\alpha) u_P + 2u_B \} \end{aligned} \quad (11)$$

となる。

偏導関数の極座標表示 (円領域での差分法)

Laplacian $\Delta u \equiv \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2}$ を極座標 (r, θ) で表現することを考える。
 $x = r \cos \theta, y = r \sin \theta$ であるから,

$$r^2 = x^2 + y^2, \quad \tan \theta = \frac{y}{x} \quad (1)$$

となる。ここで、最初の式を x, y で偏微分すると

$$2r \frac{\partial r}{\partial x} = 2x, \quad 2r \frac{\partial r}{\partial y} = 2y$$

となるので、これより

$$\frac{\partial r}{\partial x} = \cos \theta, \quad \frac{\partial r}{\partial y} = \sin \theta \quad (2)$$

を得る。次に、式 (1) の二番目を x, y で偏微分すると

$$\sec^2 \theta \frac{\partial \theta}{\partial x} = -\frac{y}{x^2}, \quad \sec^2 \theta \frac{\partial \theta}{\partial y} = \frac{1}{x}$$

となり、

$$\frac{\partial \theta}{\partial x} = -\frac{\sin \theta}{r}, \quad \frac{\partial \theta}{\partial y} = \frac{\cos \theta}{r} \quad (3)$$

を得る。

以上より、 (r, θ) の関数 $f(r, \theta)$ の x, y による偏微分に関して以下の公式を得る：

$$\begin{aligned} \frac{\partial f(r, \theta)}{\partial x} &= \frac{\partial f}{\partial r} \frac{\partial r}{\partial x} + \frac{\partial f}{\partial \theta} \frac{\partial \theta}{\partial x} = \cos \theta \frac{\partial f}{\partial r} - \frac{\sin \theta}{r} \frac{\partial f}{\partial \theta} \\ \frac{\partial f(r, \theta)}{\partial y} &= \frac{\partial f}{\partial r} \frac{\partial r}{\partial y} + \frac{\partial f}{\partial \theta} \frac{\partial \theta}{\partial y} = \sin \theta \frac{\partial f}{\partial r} + \frac{\cos \theta}{r} \frac{\partial f}{\partial \theta} \end{aligned}$$

ここで u を (r, θ) の関数と考え, この公式を利用すれば

$$\begin{aligned}\frac{\partial u}{\partial x} &= \cos \theta \frac{\partial u}{\partial r} - \frac{\sin \theta}{r} \frac{\partial u}{\partial \theta}, \\ \frac{\partial u}{\partial y} &= \sin \theta \frac{\partial u}{\partial r} + \frac{\cos \theta}{r} \frac{\partial u}{\partial \theta}\end{aligned}\tag{4}$$

となる。また二階の偏微分に関しては, $\frac{\partial^2 u}{\partial x^2}, \frac{\partial^2 u}{\partial y^2}$ に上の公式を適用すれば

$$\begin{aligned}\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} &= \cos \theta \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{\partial u}{\partial x} \right) - \frac{\sin \theta}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\frac{\partial u}{\partial x} \right) \\ &= \cos \theta \frac{\partial}{\partial r} \left(\cos \theta \frac{\partial u}{\partial r} - \frac{\sin \theta}{r} \frac{\partial u}{\partial \theta} \right) - \frac{\sin \theta}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\cos \theta \frac{\partial u}{\partial r} - \frac{\sin \theta}{r} \frac{\partial u}{\partial \theta} \right) \\ &= \cos^2 \theta \frac{\partial^2 u}{\partial r^2} - \frac{2 \cos \theta \sin \theta}{r} \frac{\partial^2 u}{\partial \theta \partial r} + \frac{2 \cos \theta \sin \theta}{r^2} \frac{\partial u}{\partial \theta} + \frac{\sin^2 \theta}{r} \frac{\partial u}{\partial r} + \frac{\sin^2 \theta}{r^2} \frac{\partial^2 u}{\partial \theta^2}\end{aligned}\tag{5}$$

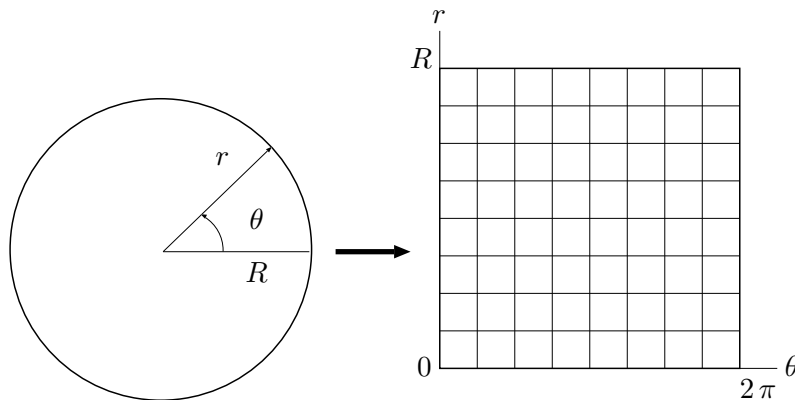
$$\begin{aligned}\frac{\partial^2 u}{\partial y^2} &= \sin \theta \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{\partial u}{\partial y} \right) + \frac{\cos \theta}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\frac{\partial u}{\partial y} \right) \\ &= \sin \theta \frac{\partial}{\partial r} \left(\sin \theta \frac{\partial u}{\partial r} + \frac{\cos \theta}{r} \frac{\partial u}{\partial \theta} \right) + \frac{\cos \theta}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin \theta \frac{\partial u}{\partial r} + \frac{\cos \theta}{r} \frac{\partial u}{\partial \theta} \right) \\ &= \sin^2 \theta \frac{\partial^2 u}{\partial r^2} + \frac{2 \cos \theta \sin \theta}{r} \frac{\partial^2 u}{\partial \theta \partial r} - \frac{2 \cos \theta \sin \theta}{r^2} \frac{\partial u}{\partial \theta} + \frac{\cos^2 \theta}{r} \frac{\partial u}{\partial r} + \frac{\cos^2 \theta}{r^2} \frac{\partial^2 u}{\partial \theta^2}\end{aligned}\tag{6}$$

となる。

以上より次の公式を得る：

$$\Delta u = \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = \frac{\partial^2 u}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial u}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 u}{\partial \theta^2}$$

これらの公式を用いると, (x, y) 平面上の円領域で定義された偏微分方程式が, (r, θ) 平面上の正方領域 $\{(r, \theta) | 0 \leq r \leq R, 0 \leq \theta \leq 2\pi\}$ で定義された方程式になる。したがって, これまでに学んだ差分法がそのまま適用できる。



同様に x, y, z の三変数で定義された関数 $u(x, y, z)$ の Laplacian は, 三次元極座標 (r, θ, φ) では次のようになる。ここでは結果だけを示しておく：

$$\Delta u = \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial z^2} = \frac{\partial^2 u}{\partial r^2} + \frac{2}{r} \frac{\partial u}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 u}{\partial \theta^2} + \frac{\cot \theta}{r^2} \left(\frac{\partial u}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{r^2 \sin^2 \theta} \frac{\partial^2 u}{\partial \varphi^2}$$

方程式 $\Delta u = 0$ の極座標表示での解き方

方程式

$$\Delta u = \frac{\partial^2 u}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial u}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 u}{\partial \theta^2} = 0, \quad 0 < r < 1, \quad 0 < \theta < 2\pi \quad (7)$$

$$u(1, \theta) = \sin^2 \theta$$

の解法を考える。前と同様に $u(r, \theta)$ を r だけの関数 R と θ だけの関数 Θ の積で表す。すなわち $u(r, \theta) = R(r)\Theta(\theta)$ と置く。これを式 (7) 代入すると

$$R''(r)\Theta(\theta) + \frac{1}{r} R'(r)\Theta(\theta) + \frac{1}{r^2} R(r)\Theta''(\theta) = 0 \quad (8)$$

となる。両辺に $r^2/(R\Theta)$ を掛けて

$$\frac{r^2 R''}{R} + \frac{r R'}{R} = -\frac{\Theta''}{\Theta} \quad (9)$$

を得る。左辺は r だけの関数で右辺は θ だけの関数なのでこの値は定数となる。それを m^2 と置く。そうすると

$$\Theta'' = -m^2 \Theta, \quad r^2 R'' + r R' = m^2 R \quad (10)$$

という 2 つの方程式が得られる。

最初の方程式より

$$\Theta(\theta) = A \sin m\theta + B \cos m\theta \quad (11)$$

が得られ、二番目から

$$R(r) = C r^m + D r^{-m} \quad (12)$$

が得られる。ここで A, B, C, D は定数である。原点 $r = 0$ で特異にならないためには $D = 0$ である。したがって重ね合わせの原理より

$$u(r, \theta) = \sum_{m=0}^{\infty} (A_m \sin m\theta + B_m \cos m\theta) r^m \quad (13)$$

となる一般解を得る。境界条件

$$u(1, \theta) = \sin^2 \theta = \frac{1}{2} - \frac{1}{2} \cos 2\theta$$

より

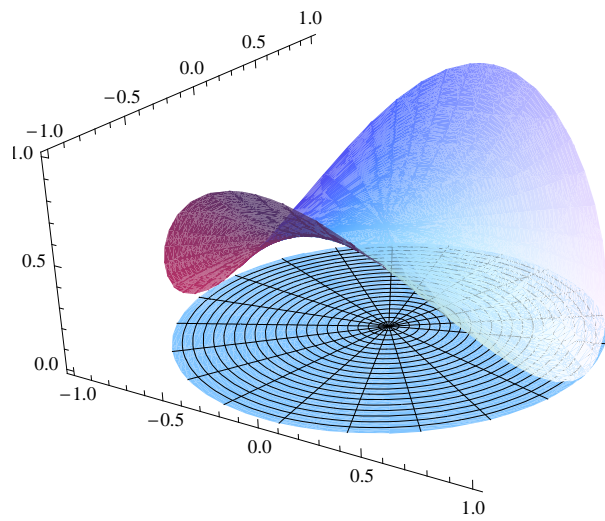
$$A_m = 0, \quad m = 0, 1, \dots,$$

$$B_0 = \frac{1}{2}, \quad B_1 = 0, \quad B_2 = -\frac{1}{2}, \quad B_3 = B_4 = \dots = 0$$

となる。よって解は

$$u(r, \theta) = \frac{1}{2} - \frac{r^2}{2} \cos 2\theta \quad (14)$$

である。



解 (14) の形状

問題 1 式 (11) と (12) で与えられる解が方程式 (10) を満たしていることを示せ。

問題 2 方程式 (7) の境界条件が

$$u(1, \theta) = \sin^2 \theta + \frac{1}{4} \cos^2 \theta, \quad 0 < \theta < 2\pi$$

与えられているとき解を求めよ。